

**ویژگی های ناحیه همگرایی (R.O.C) تبدیل z:**

**ویژگی 1:** R.O.C یا ناحیه همگرایی، به صورت  $0 \leq r_R < |z| < r_L < \infty$ ، یا به صورت  $|z| < r_L < \infty$ ، یا در حالت کلی، حلقه‌ای به صورت  $0 < r_R < |z| < r_L < \infty$  می باشد.

**ویژگی 2:** تبدیل فوریه  $x[n]$  تنها و تنها در صورتی مطلقاً همگرا است که ناحیه همگرایی، دایره‌ی واحد را شامل شود.

**ویژگی 3:** ناحیه همگرایی، هیچ قطبی را شامل نمی شود.

**ویژگی 4:** در صورتی که  $x[n]$  یک رشته با طول محدود یا به عبارتی،  $n_1 < N < n_2$  باشد، ناحیه همگرایی تمام صفحه  $Z$  است به جز احتمالاً در  $Z = 0$  یا  $Z = \infty$ .

**ویژگی 5:** اگر  $x[n]$  یک دنباله سمت راستی باشد یعنی  $n > n_1$  باشد، ناحیه همگرایی آن دایره‌ای است محدود به بزرگترین قطب تا بی نهایت. لازم به ذکر است، در بی نهایت بستگی به علامت  $n$  دارد.

**ویژگی 6:** اگر  $x[n]$  یک دنباله سمت چپی باشد، ناحیه همگرایی آن به کوچکترین قطب محدود می شود تا  $Z = 0$  (مبدأ). در ضمن، خود  $Z = 0$  بستگی به علامت  $n$  دارد.

**ویژگی 7:** اگر  $x[n]$  یک دنباله ای از دو طرف نامحدود (دوطرفه) باشد، ناحیه همگرایی آن حلقه ای است که از داخل و خارج به قطب محدود می شود. بدیهی است این ناحیه همگرایی، هیچ قطبی را شامل نمی شود.

**ویژگی 8:** ناحیه همگرایی باید یک ناحیه متصل باشد.

**خواص تبدیل z:****1- خطی بودن:**

$$z\{x[n]\} = X(z) \quad R_{x^-} < |z| < R_{x^+}$$

$$z\{y[n]\} = Y(z) \quad R_{y^-} < |z| < R_{y^+}$$

$$z\{ax[n] + by[n]\} = aX(z) + bY(z) \quad R_- < |z| < R_+$$

$$R_- = \max\{R_{x^-}, R_{y^-}\} \quad R_+ = \min\{R_{x^+}, R_{y^+}\}$$

اگر ترکیب خطی صفری ایجاد کند که باعث حذف قطبی شود، ناحیه همگرایی ممکن است بزرگتر از فصل مشترک باشد. وقتی ناحیه همگرایی بزرگتر می شود که یکی از قطب های محدود کننده را حذف کند.

**مثال:** تبدیل z و ناحیه همگرایی سیگنال  $a^n u[n] - a^n u[n-1]$  را به دست آورید.

$$x[n] = a^n u[n] \quad \Rightarrow \quad x(z) = \frac{1}{1-az^{-1}} \quad |z| > |a|$$

$$y[n] = a^n u[n-1] \quad \Rightarrow \quad y(z) = \frac{az^{-1}}{1-az^{-1}} \quad |z| > |a|$$

$$X(z) - Y(z) = \frac{1}{1-az^{-1}} - \frac{az^{-1}}{1-az^{-1}} = 1$$

بدیهی است که  $X(z), Y(z)$  ناحیه همگرایی محدود به قطب دارند، اما  $X(z) - Y(z)$ ، دیگر محدود به قطب نمی باشد.

**2- انتقال در زمان:**

$$z\{x[n]\} = X(z)$$

$$z\{x[n - n_0]\} = Z^{-n_0} X(z) \quad R_{x^-} < |z| < R_{x^+}$$

بر حسب  $n_0$  ناحیه همگرایی می تواند در 0 یا  $\infty$  عوض شود.

**اثبات:** به عهده خواننده.

**مثال:** تبدیل Z و ناحیه ی همگرایی هر یک از سیگنال های زیر را به دست آورید.

$$\delta[n] \stackrel{z}{\leftrightarrow} 1$$

ناحیه همگرایی: تمام صفحه

$$\delta[n-1] \stackrel{z}{\leftrightarrow} z^{-1}$$

ناحیه همگرایی: در  $z=0$  همگرا نیست

$$\delta[n+1] \stackrel{z}{\leftrightarrow} z^{+1}$$

ناحیه همگرایی: در  $z=\infty$  همگرا نیست

### 3- ضرب دنباله در عامل نمایی:

$$z\{x[n]\} = X(z),$$

$$R_{x^-} < |z| < R_{x^+}$$

$$z\{a^n x[n]\} = X(a^{-1}z),$$

$$|a|R_{x^-} < |z| < |a|R_{x^+}$$

قطب یا صفر جدید  $az \Rightarrow Z$  قطب یا صفر

اگر  $a$  حقیقی باشد، در حقیقت، محل صفرها و قطب ها در یک امتداد جا به جا می شوند. در این صورت اگر  $a > 1$

1 باشد باز یا گسترده<sup>1</sup> می شود و اگر  $a < 1$  باشد، فشرده<sup>2</sup> می شود. اگر  $a$  مختلط باشد و  $|a| = 1$ ، اندازه

قطب ها و صفرها عوض نمی شود ولی دوران می کند. مثلا اگر اندازه  $a$  مساوی 1 باشد روی یک دایره به شعاع

واحد دوران می کند. (اثبات: به عهده خواننده)

<sup>1</sup> Expand

<sup>2</sup> Compress

## 4- معکوس کردن زمان:

$$z\{x[n]\} = X(z),$$

$$R_{x^-} < |z| < R_{x^+}$$

$$z\{x[-n]\} = X\left(\frac{1}{z}\right),$$

$$\frac{1}{R_{x^+}} < |z| < \frac{1}{R_{x^-}}$$

اثبات: به عهده خواننده

## 5- مشتق گیری در صفحه z:

$$z\{x[n]\} = X(z)$$

$$R_{x^-} < |z| < R_{x^+}$$

$$nx[n] \stackrel{z}{\leftrightarrow} -z \frac{dX(z)}{dz}$$

اثبات:

$$X(z) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x[n]z^{-n}$$

$$\Rightarrow \frac{dX(z)}{dz} = \sum_{n=-\infty}^{\infty} -n x[n]z^{-n-1}$$

$$\Rightarrow -z \frac{dX(z)}{dz} = \sum_{n=-\infty}^{\infty} n x[n]z^{-n} = z\{n x[n]\}$$

مثال: عکس تبدیل Z عبارت زیر را بیابید.

$$X(z) = \log(1 + az^{-1}), \quad |z| > a$$

$$n x[n] \stackrel{z}{\leftrightarrow} -z \frac{d}{dz} \log_e(1 + az^{-1})$$

$$= \frac{az^{-1}}{1+az^{-1}} = 1 - \frac{1}{1+az^{-1}} \stackrel{z^{-1}}{\leftrightarrow} \delta[n] - (-a)^n u[n] = -(-a)^n u[n-1]$$

**مثال:** عکس تبدیل Z عبارت زیر را بیابید.

$$X(z) = \frac{az^{-1}}{(1+az^{-1})^2}, \quad |z| > |a|$$

$$a^n u[n] \xleftrightarrow{z} \frac{1}{1+az^{-1}}$$

$$n a^n u[n] \xleftrightarrow{z} -z \frac{-a z^{-2}}{(1+az^{-1})^2} = \frac{az^{-1}}{(1+az^{-1})^2}$$

$$\frac{az^{-1}}{(1+az^{-1})^2} \xleftrightarrow{z^{-1}} n a^n u[n]$$

6- مزدوج یک دنباله مختلط:

$$x[n] \xleftrightarrow{z} X(z)$$

$$x^*[n] \xleftrightarrow{z} X^*(z^*)$$

**اثبات:** به عهده خواننده

7- قضیه مقدار اولیه<sup>3</sup>:

اگر  $x[n]$  یک سیگنال علی باشد، آنگاه:

$$x(0) = \lim_{z \rightarrow \infty} X(z)$$

**اثبات:**

$$X(z) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x[n] z^{-n} = x(0) + \sum_{n=1}^{\infty} x[n] z^{-n}$$

$$\lim_{z \rightarrow \infty} X(z) = x(0) + 0$$

چون  $n$  ها مثبت است ، تمام جملات  $\frac{1}{z}$  می شود. پس:

<sup>3</sup> Initial Value Theorem

## 8- قضیه کانولوشن:

$$x[n] \xleftrightarrow{z} X(z), \quad R_{x^-} < |z| < R_{x^+}$$

$$y[n] \xleftrightarrow{z} Y(z), \quad R_{y^-} < |z| < R_{y^+}$$

$$x[n] * y[n] \xleftrightarrow{z} X(z).Y(z), \quad R_- < |z| < R_+$$

اثبات:

$$R_- = \max\{R_{x^-}, R_{y^-}\}, \quad R_+ = \min\{R_{x^+}, R_{y^+}\}$$

$$\begin{aligned} z\{x[n] * y[n]\} &= \sum_{n=-\infty}^{\infty} [\sum_{k=-\infty}^{\infty} x(k)y(n-k)]z^{-n-k+k} \\ &= \sum_{k=-\infty}^{\infty} x(k)z^{-k} \cdot \sum_{n=-\infty}^{\infty} y(n-k)z^{-(n-k)} = X(z).Y(z) \end{aligned}$$

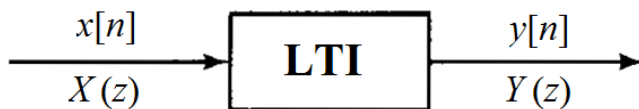
ناحیه همگرایی شامل فصل مشترک نواحی  $x[n]$  و  $y[n]$  است. اما اگر  $X(z)$  و  $Y(z)$  قطبی از همدیگر را حذف کنند، ناحیه همگرایی از فصل مشترک بیشتر خواهد شد.

**نتیجه:** در ضرب چند جمله‌ای یا سری توانی  $X(z)$  و  $Y(z)$  ضرایب چند جمله‌ای برابر است با کانولوشن ضرایب چند جمله‌ای های  $X(z)$  و  $Y(z)$ .

جدول زیر خلاصه‌ای از خواص تبدیل Z را نمایش می‌دهد.

Section Reference	Sequence	Transform	ROC
	$x[n]$	$X(z)$	$R_x$
	$x_1[n]$	$X_1(z)$	$R_{x_1}$
	$x_2[n]$	$X_2(z)$	$R_{x_2}$
3.4.1	$ax_1[n] + bx_2[n]$	$aX_1(z) + bX_2(z)$	Contains $R_{x_1} \cap R_{x_2}$
3.4.2	$x[n - n_0]$	$z^{-n_0} X(z)$	$R_x$ , except for the possible addition or deletion of the origin or $\infty$
3.4.3	$z_0^n x[n]$	$X(z/z_0)$	$ z_0  R_x$
3.4.4	$nx[n]$	$-z \frac{dX(z)}{dz}$	$R_x$ , except for the possible addition or deletion of the origin or $\infty$
3.4.5	$x^*[n]$	$X^*(z^*)$	$R_x$
	$Re\{x[n]\}$	$\frac{1}{2}[X(z) + X^*(z^*)]$	Contains $R_x$
	$Im\{x[n]\}$	$\frac{1}{2j}[X(z) - X^*(z^*)]$	Contains $R_x$
3.4.6	$x^*[-n]$	$X^*(1/z^*)$	$1/R_x$
3.4.7	$x_1[n] * x_2[n]$	$X_1(z)X_2(z)$	Contains $R_{x_1} \cap R_{x_2}$
3.4.8	<b>Initial-value theorem:</b>		
	$x[n] = 0, \quad n < 0$	$\lim_{z \rightarrow \infty} X(z) = x[0]$	

تابع سیستم<sup>۴</sup>:



$$Y(z) = X(z) * H(z)$$

$H(z)$  را تابع سیستم می نامند. تابع سیستم برابر تبدیل Z پاسخ ضربه‌ی سیستم ( $H(z) = z\{h[n]\}$ ) است که همان

مقدار ویژه است که در ابتدای فصل، معرفی گردید. بنابراین:

<sup>4</sup> System function

$$H(z) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} h[n] z^{-n}$$

$$H(z) = \frac{Y(z)}{X(z)}$$

پس تابع سیستم برابر است با تبدیل Z خروجی به تبدیل Z ورودی ( برای هر ورودی دلخواه). اگر  $|z| = 1$  باشد، تابع سیستم و پاسخ فرکانسی یکسان می شود. یعنی:

$$H(z) = H(e^{j\omega})$$

### بررسی پایداری و علی بودن سیستم با توجه به تابع سیستم :

**الف) پایداری:** در فصل اول دیدیم که شرط لازم و کافی برای پایداری یک سیستم آن است که :

$$\sum_{n=-\infty}^{\infty} |h[n]| < \infty$$

اما این شرط، همان شرط وجود تبدیل فوریه برای یک سیگنال است. از طرفی می دانیم تبدیل Z همان تبدیل فوریه، به ازای  $|z| = 1$  است. پس شرط فوق، معادل این است که بایستی برای پایداری سیستم، دایره واحد در ناحیه همگرایی قرار بگیرد.

**ب) علی بودن :** برای این که یک سیستم علی باشد باید ناحیه همگرایی خارج یک دایره باشد. چرا که سیگنال

علی، یک سیگنال سمت راستی است. نقطه بی نهایت باید در داخل ناحیه همگرایی باشد زیرا توان های مثبت ندارد.

شرط لازم و کافی برای پایداری و علیت آن است که همه قطب های  $H(z) = \frac{P(z)}{Q(z)}$  در داخل یک دایره واحد

قرار بگیرند.



## معادله تفاضلی یک سیستم بر اساس تبدیل z:

هر سیستم LTI و علی توسط یک معادله دیفرانسیل (معادله تفاضلی) بیان می شود:

$$\sum_{k=0}^N a_k y[n-k] = \sum_{k=0}^M b_k x[n-k], \quad (I)$$

$$H(z) = z\{h[n]\} = \frac{Y(z)}{X(z)}$$

$$(I) \Rightarrow \text{تبدیل } z \text{ از رابطه (I)} \Rightarrow H(z) = \frac{Y(z)}{X(z)} = \frac{\sum_{k=0}^M b_k z^{-k}}{\sum_{k=0}^N a_k z^{-k}}$$

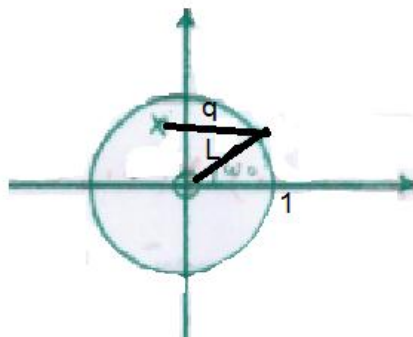
شرط لازم و کافی برای این که یک معادله دیفرانسیلی بیان کننده یک سیستم LTI علی باشد، آن است که سیستم، در آرامش اولیه به سر ببرد.

**نکته:** اگر  $h[n]$  معلوم باشد، کلیه خواص سیستم مشخص است. همچنین، اگر  $H(z)$  و ناحیه همگرایی مشخص باشد، همه خواص سیستم، باز هم مشخص است. از طرفی، اگر R.O.C. و صفرها و قطب ها مشخص باشند، کلیه خواص سیستم مشخص است.

$$H(z) = \frac{\sum_{k=0}^M b_k z^{-k}}{\sum_{k=0}^N a_k z^{-k}} = \frac{A \prod_{r=1}^M (1 - c_r z^{-1})}{B \prod_{r=1}^N (1 - b_r z^{-1})}$$

بنابراین با مشخص بودن صفرها و قطب ها می توان  $H(j\omega)$  را به دست آورد.

$$H(z) = \frac{1 \times z}{1 - c_r z^{-1} \times z} \Rightarrow H(z) = \frac{z}{z - c_r} \Rightarrow |H(e^{j\omega})| = \frac{L_1}{q_1} \quad \text{مثال:}$$



فاصله صفر تابع از دایره به شعاع واحد:  $L_1$

فاصله قطب تابع از دایره به شعاع واحد:  $q_1$

مثال :



$$|H(e^{j\omega})| = \frac{L_1 L_2 L_3}{q_1 q_2}$$

در مجاورت صفرها ، min محلی و در مجاورت قطب ها max محلی

وجود دارد .

تبدیل z دو بعدی :

$$x[n] \xleftrightarrow{z} X(z) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x[n]z^{-n}$$

$$x[m, n] \xleftrightarrow{z} X(z_1, z_2) = \sum_{m=-\infty}^{\infty} \sum_{n=-\infty}^{\infty} x[m, n]z_1^{-m} z_2^{-n}$$

$Z_1$  و  $Z_2$  کمیت های مختلط هستند .

$$z_1 = r_1 e^{j\omega_1} , \quad z_2 = r_2 e^{j\omega_2}$$

$$z \{x(m, n)\} = X(r_1 e^{j\omega_1} , r_2 e^{j\omega_2})$$

$$= \sum_{m=-\infty}^{\infty} \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(m, n) r_1^{-m} e^{-j\omega_1 m} \cdot r_2^{-n} e^{-j\omega_2 n}$$

$$= f\{x(m, n) r_1^{-m} \cdot r_2^{-n}\}$$

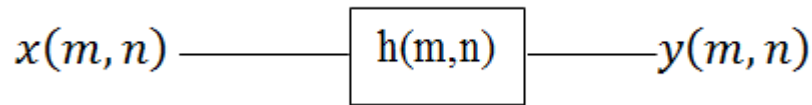
بخش های ناحیه همگرایی نیز شبیه یک بعدی است .

$$x(m, n) = x_1(m) \cdot x_2(n)$$

$$X(z_1, z_2) = X_1(z) \cdot X_2(z)$$

**خاصیت کانولوشن :**

$$x(m, n) * y(m, n) \stackrel{z}{\leftrightarrow} X(z_1, z_2) \cdot Y(z_1, z_2)$$



$$y(m, n) = x(m, n) * h(m, n)$$

$$Y(z_1, z_2) = X(z_1, z_2) \cdot H(z_1, z_2)$$

**تبدیل Z یک طرفه :**

اگر حدود سیگما از صفر تا مثبت بی نهایت باشد، تبدیل Z یک طرفه خواهد بود؛ ولی اگر حدود سیگما از منفی بی

نهایت تا مثبت بی نهایت باشد، تبدیل Z دوطرفه خواهد شد. مثلا برای سیگنال های علی که سمت راستی هستند،

تبدیل Z یک طرفه و دو طرفه یکسان خواهد بود.